



POLITECNICO DI MILANO

V Facoltà di Ingegneria



 POLITECNICO DI MILANO  
DEI

**LD**

*Ladder Diagram*

Sistemi ad Eventi Discreti



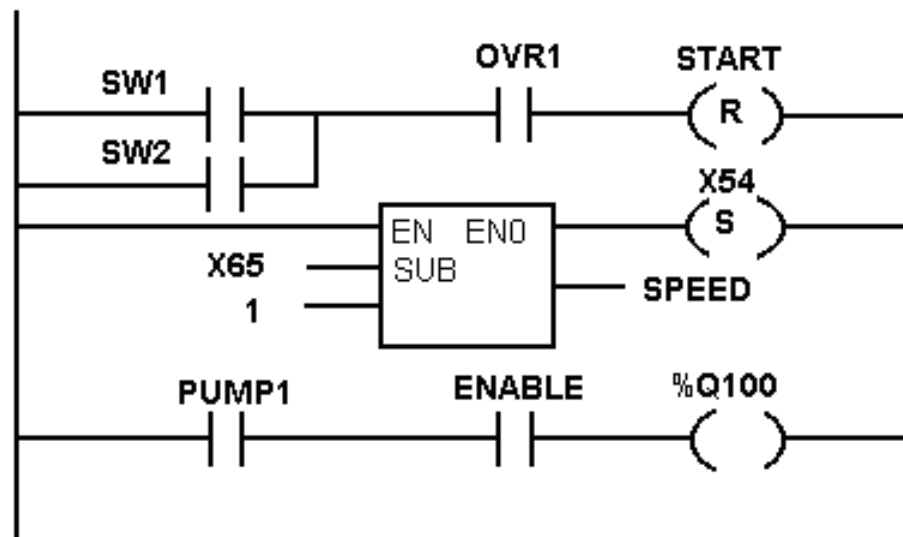
► **Introduzione**

► **Elementi Base**

► **Elementi Dinamici**

► **Temporizzazione e Contatori**

► **Controllo Programma e Blocchi Funzioni**





## ✓ Ladder Diagram (*LD*):

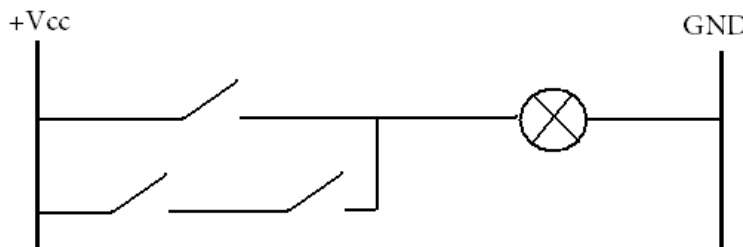
- Diagramma a **scala** per via della disposizione grafica dei simboli che richiama la forma di una scala a pioli
- Sinonimi italiani:
  - *“Linguaggio a contatti”*
  - *“Diagramma a relè”*





## ✓ Ladder Diagram (LD):

- Linguaggio grafico
- Si basa sulla **trasposizione di una rete elettrica** molto semplice in logica di programmazione
  - *Contatti*
  - *Bobine*
- Richiamano le vecchie logiche “pre-PLC” realizzate tramite reti elettriche cablate → *Facilitare il passaggio al nuovo*



- Esistono convenzioni sia sulla disposizione grafica che sulla nomenclatura degli oggetti



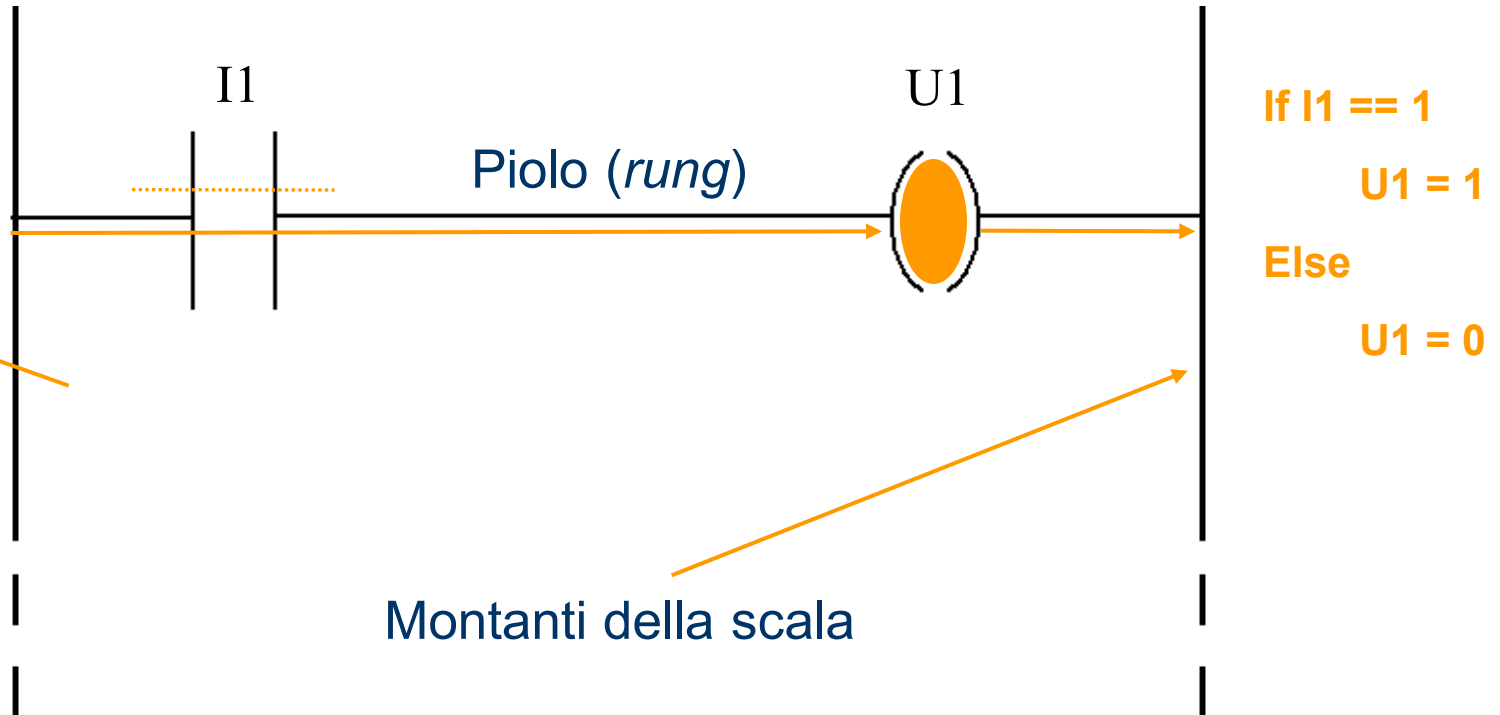
- ✓ **Area degli Ingressi**
  - $I_{x:y}$  (Il bit  $y$  della word  $x$ )
- ✓ **Area delle Uscite**
  - $U_{x:y}$  (Il bit  $y$  della word  $x$ )
- ✓ **Area dei Temporizzatori (timer)**
  - $T_1 \dots T_n$
- ✓ **Area dei Contatori**
  - $C_1 \dots C_m$
- ✓ **Area PID e Area Utente**

NB: convenzioni variano da costruttore a costruttore,  
nel corso useremo nomi simbolici semplificati!



Vcc (polo +)

Gnd (polo -)



If I1 == 1  
U1 = 1  
Else  
U1 = 0

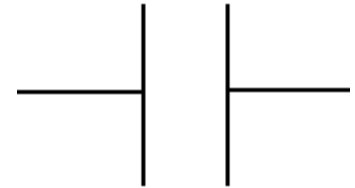
*Significato:* SE il contatto I1 è CHIUSO, ALLORA la corrente può andare dal polo + al polo -, attivando così la bobina U1



✓ **Gli ingressi sono inseriti sempre sulla sinistra del piolo**

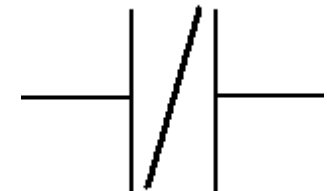
✓ **Contatto Normalmente Aperto**

- Se il bit associato vale **1**, il contatto si **chiude**
- Se il bit associato vale **0**, il contatto si **apre**



✓ **Contatto Normalmente Chiuso**

- Se il bit associato vale **1**, il contatto si **apre**
- Se il bit associato vale **0**, il contatto si **chiude**



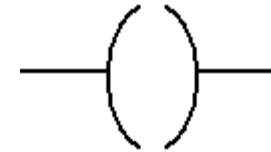


✓ **Le uscite sono inserite sempre sulla destra del piolo**

✓ **Bobina**

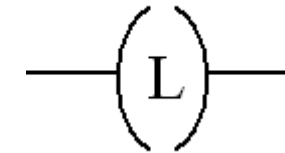
- **Si attiva quando passa corrente.**

Quindi, il bit ad essa associata sale al valore logico 1 (ON) se le condizioni logiche alla sua sinistra sono verificate



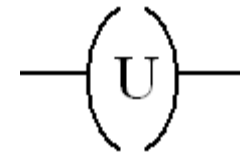
✓ **Latch Bobina**

- **Mantiene lo stato logico 1 (ON)** anche quando le condizioni di attivazione vengono a mancare (simile al SET di un flip-flop)



✓ **Unlatch Bobina**

- **Riporta allo stato logico 0 (OFF)** un'uscita (simile al SET di un flip-flop)



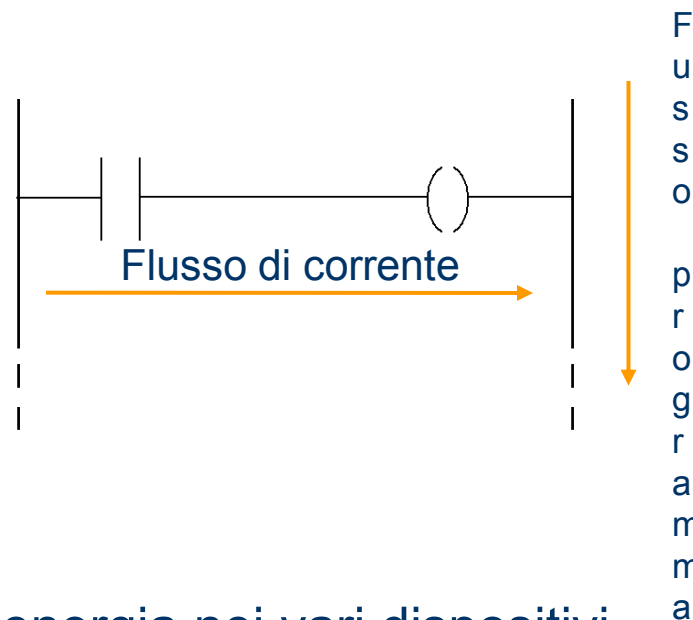




✓ Disponendo uno dopo l'altro i pioli (cioè le istruzioni), siamo così in grado di costruire un programma.

- **Attenzione:** il LD è un linguaggio, non una rete elettrica, quindi occorre specificare come vengono interpretati i pioli.

- I pioli vengono scanditi:
  - **Dall'alto verso il basso**
  - **Da sinistra a destra**



- Quindi, nel singolo piolo, il flusso di energia nei vari dispositivi va solo da sinistra a destra, senza possibilità che questo si inverta.



# Elementi Base – Regole di scansione dei pioli



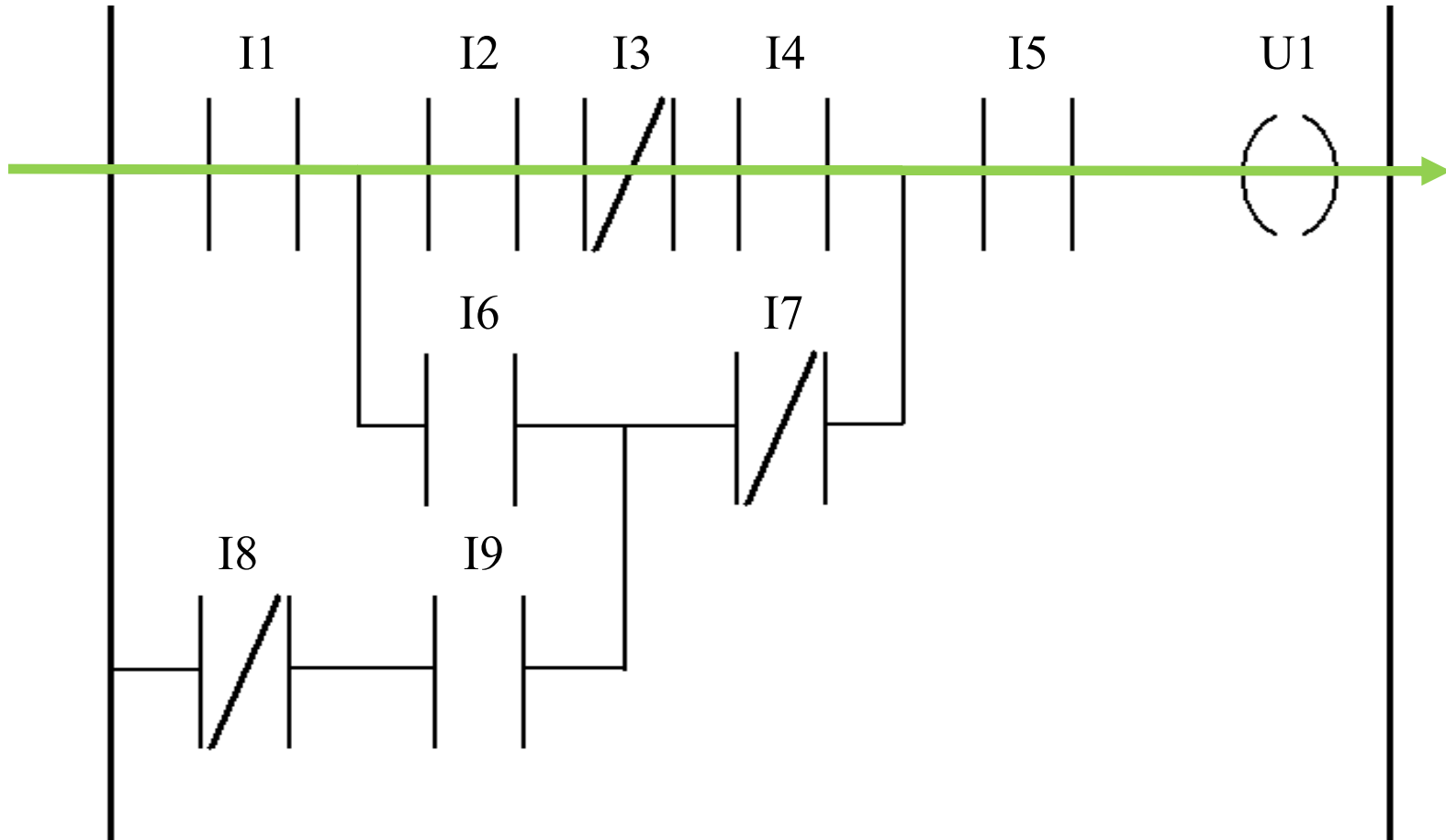
Introduzione

**Elementi Base**

Elementi Dinamici

Temporizzazione

Blocchi Funzione



- ✓ Flusso di energia **solo da sinistra a destra** senza possibilità di inversione



# Elementi Base – Regole di scansione dei pioli



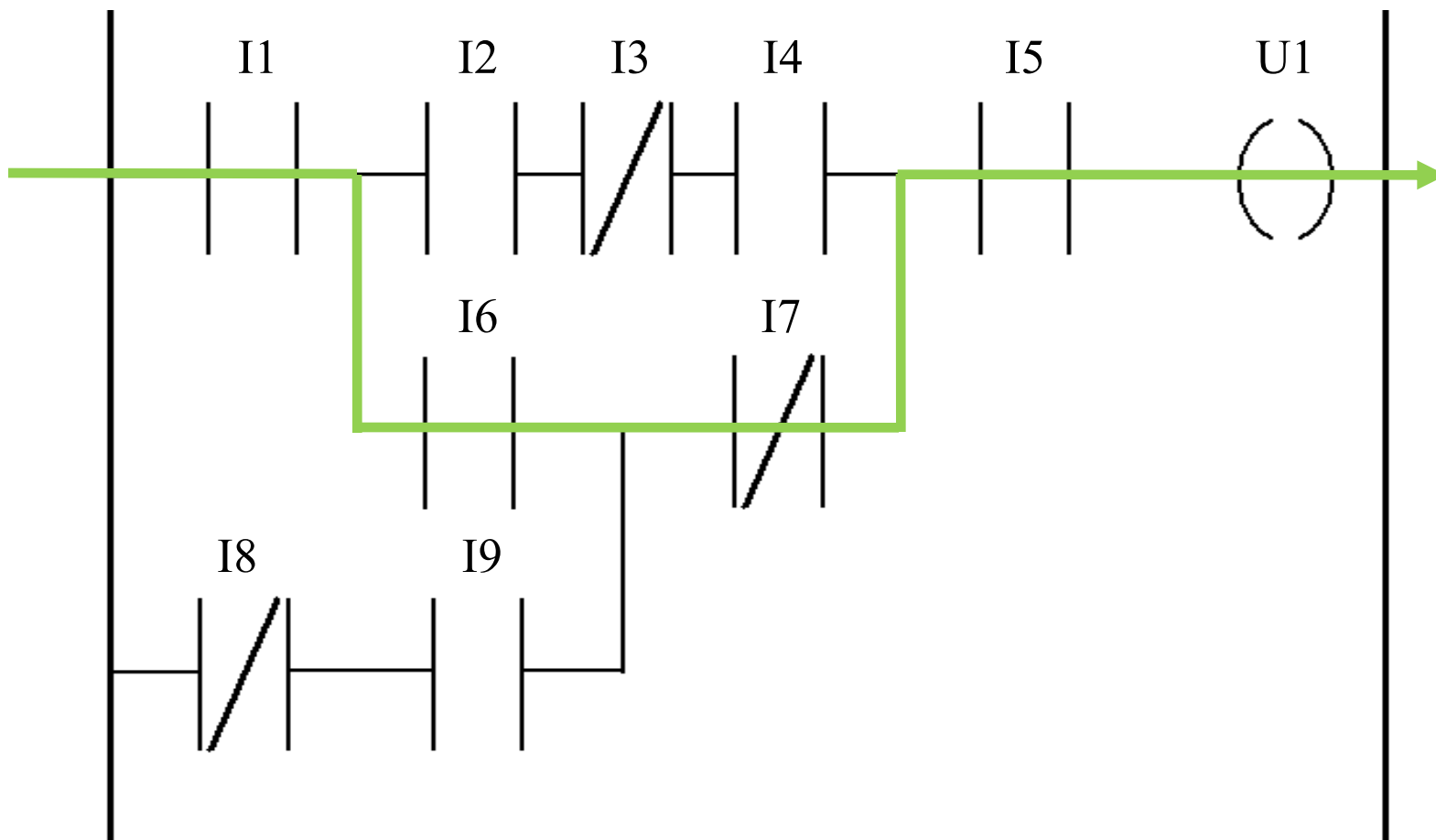
Introduzione

**Elementi Base**

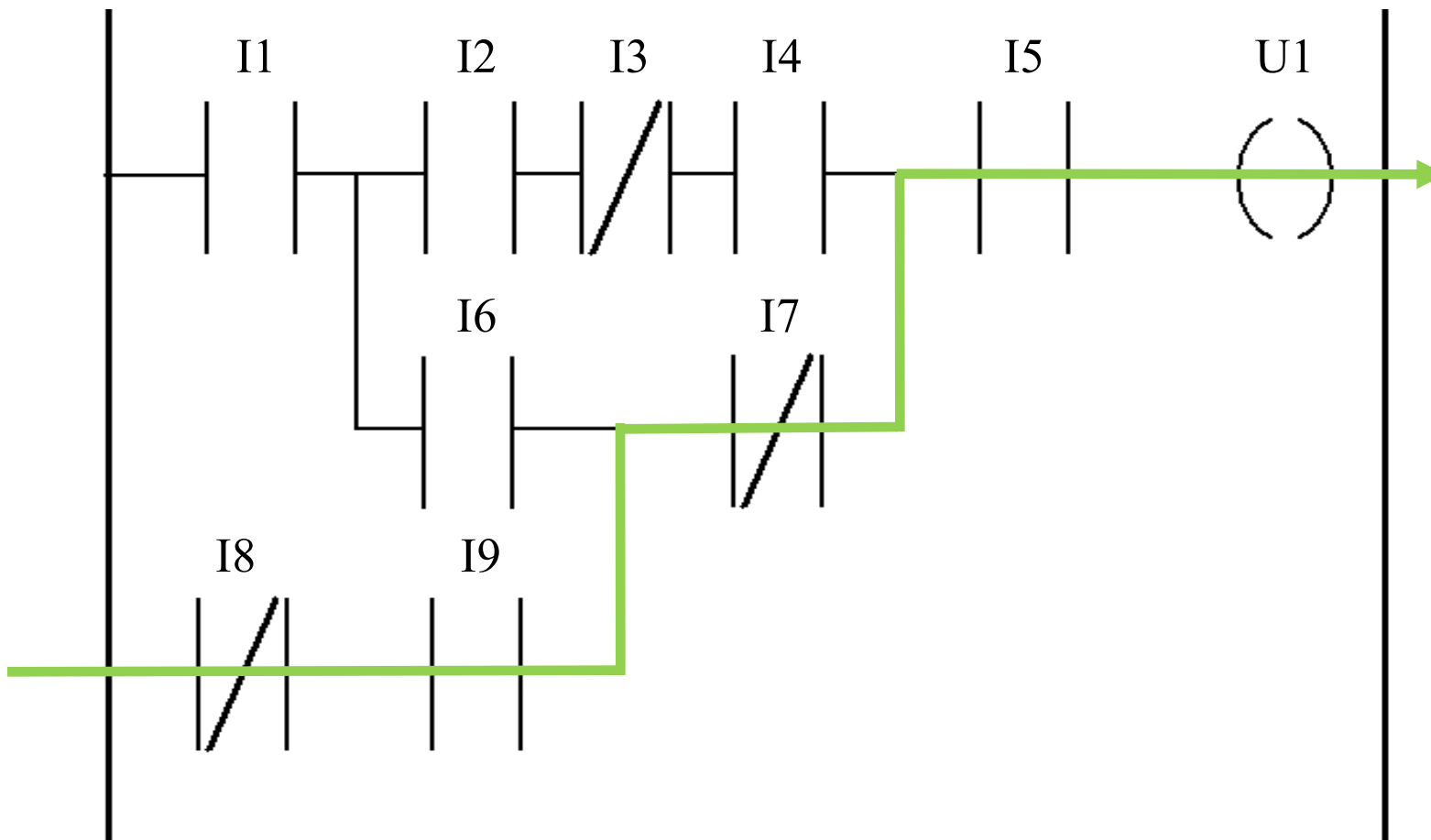
Elementi Dinamici

Temporizzazione

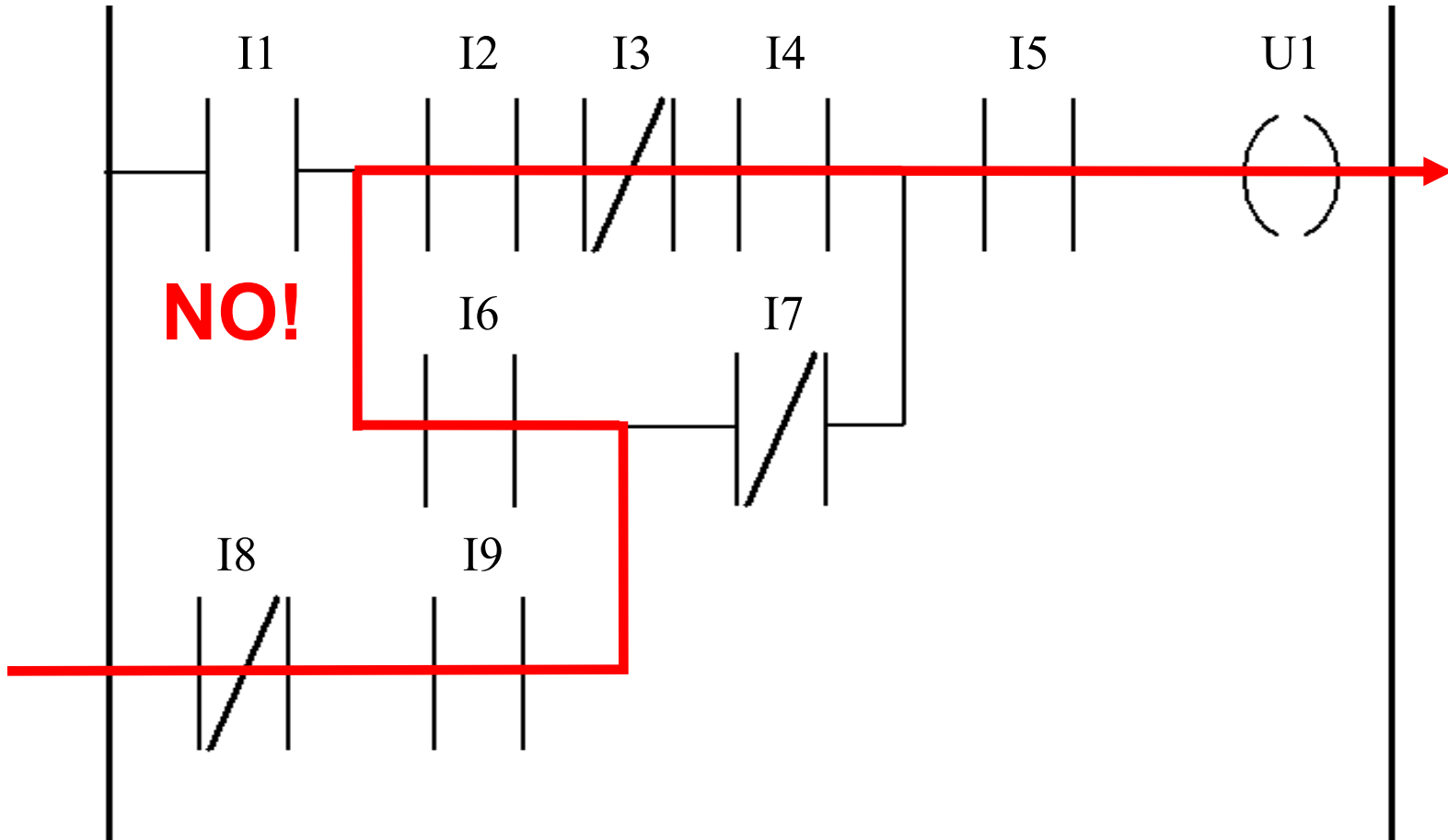
Blocchi Funzione



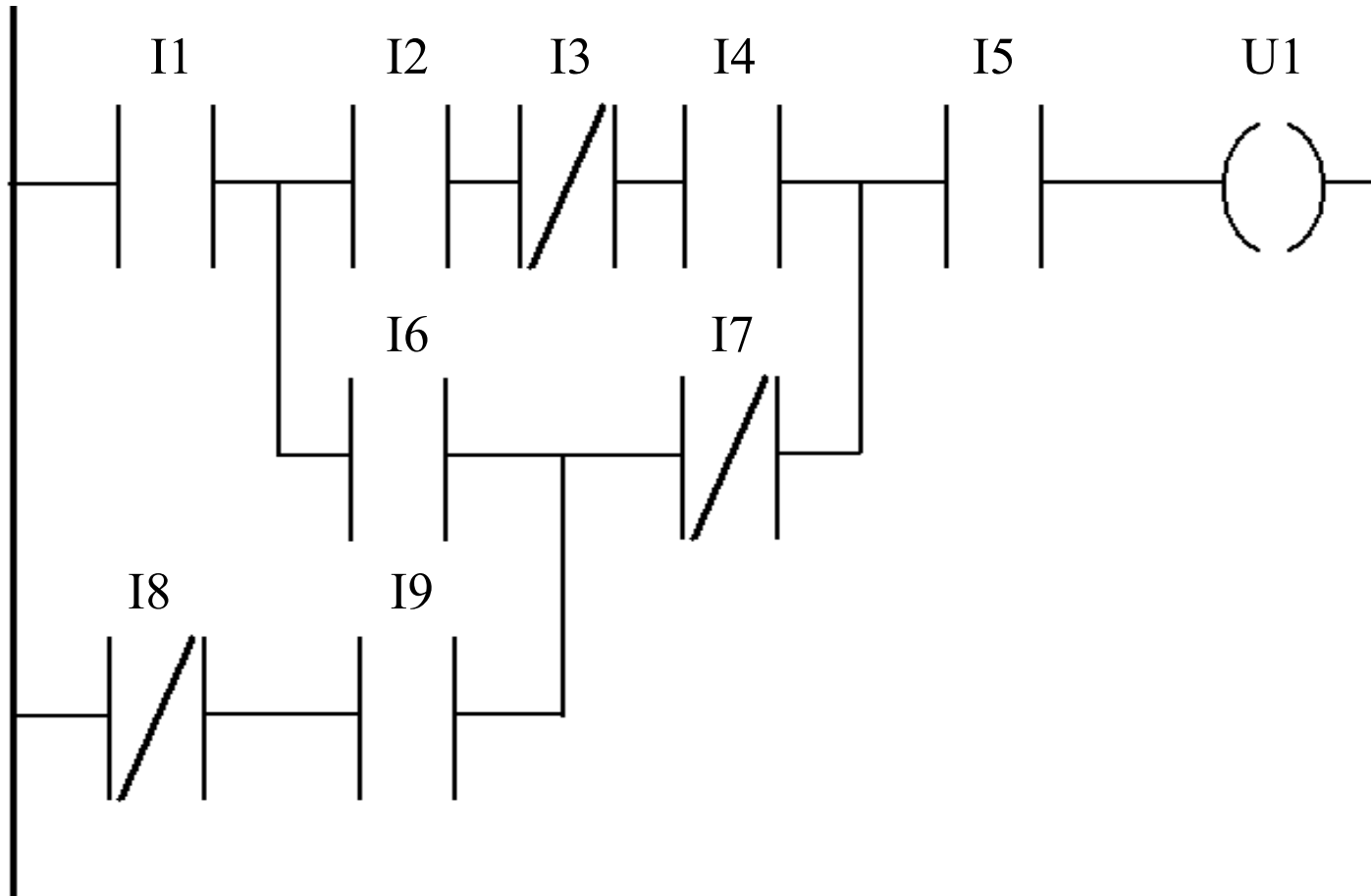
- ✓ Flusso di energia **solo da sinistra a destra** senza possibilità di inversione



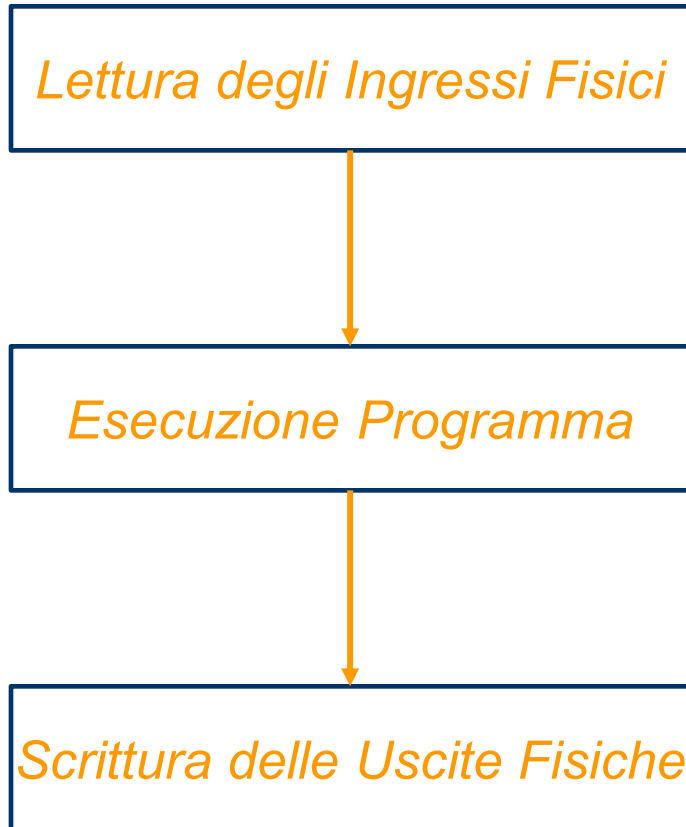
- ✓ Flusso di energia **solo da sinistra a destra** senza possibilità di inversione



- ✓ Flusso di energia **solo da sinistra a destra** senza possibilità di inversione



$$U1 = I5 \text{ AND } [ (I4 \text{ AND NOT}(I3) \text{ AND } I2 \text{ AND } I1) \text{ OR } (\text{NOT}(I7) \text{ AND } (I6 \text{ AND } I1 \text{ OR } (\text{NOT}(I8) \text{ AND } I9)) ) ]$$



## CICLO A COPPIA MASSIVA

Ad ogni ciclo vengono:

- Letti gli ingressi ed aggiornate le variabili del programma
- Eseguita la sequenza di pioli
- Scritte le uscite in accordo con i valori delle variabili del programma



- Ogni piolo viene scandito **in ogni ciclo** (a meno delle istruzioni di salto): pertanto le uscite associate alle bobine normali (senza Latch o Unlatch) vengono scritte ad ogni ciclo.

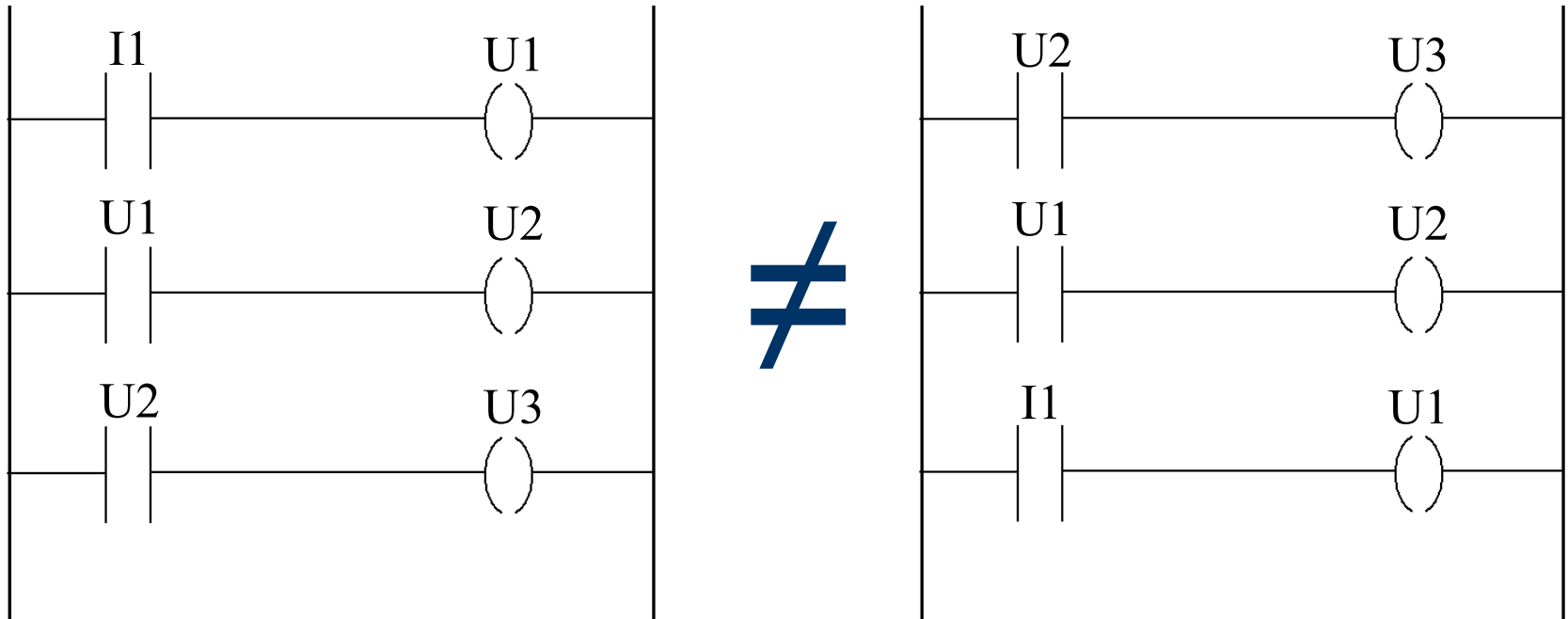


- Quindi con questo LD **ad ogni ciclo scrivo 0 o 1** in U1! Inoltre, il suo valore **permane fino alla prossima esecuzione** (al ciclo successivo) della stessa istruzione.



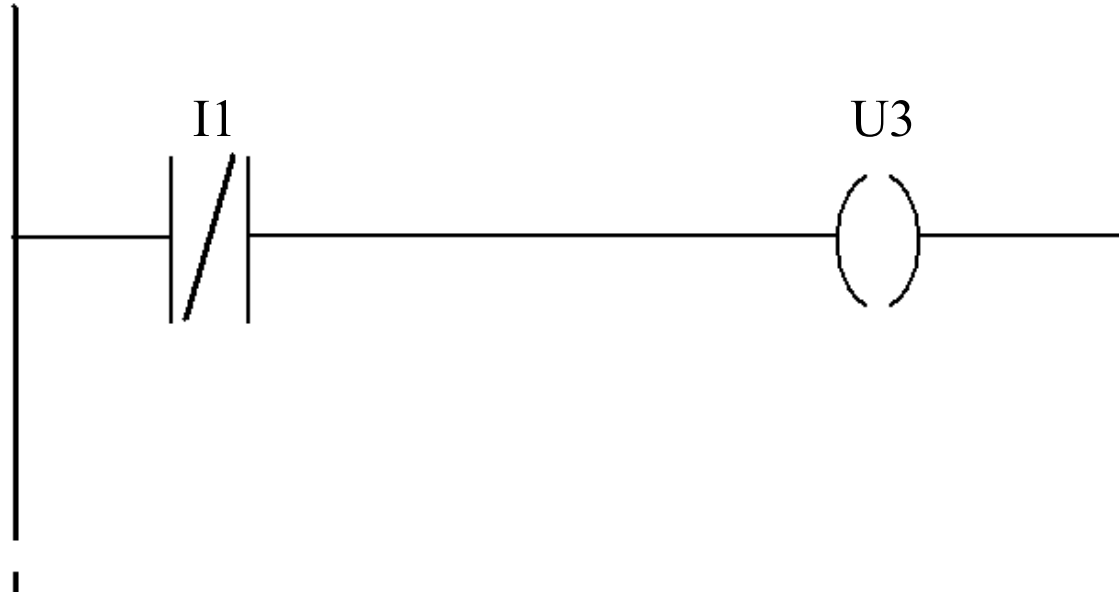


- Il valore delle variabili lette in ingresso **rimane costante per tutto ciclo del programma** quindi i seguenti due programmi sono diversi:





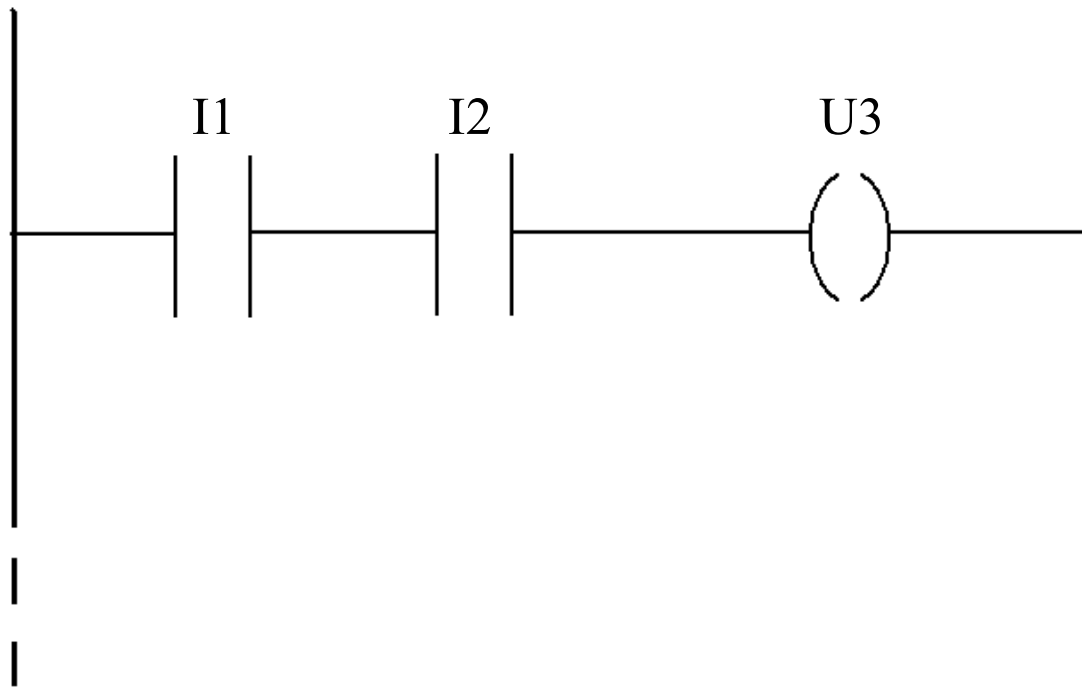
# Esempi – Funzione logica NOT



$$U3 = \text{NOT } (I1)$$



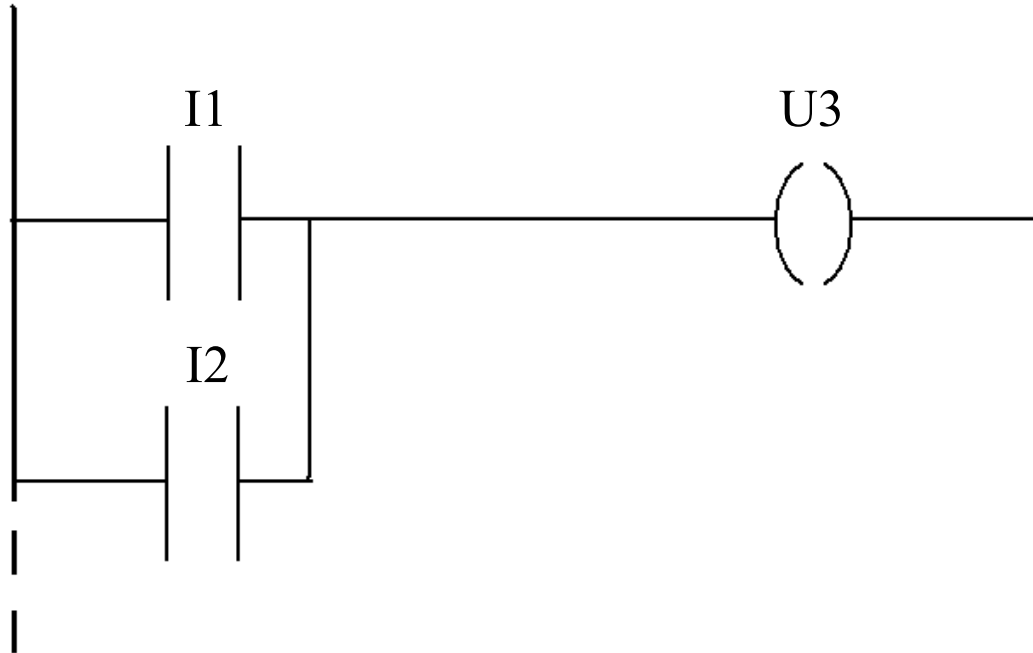
# Esempi – Funzione logica AND



$$U3 = I1 \text{ AND } I2$$



# Esempi – Funzione logica OR



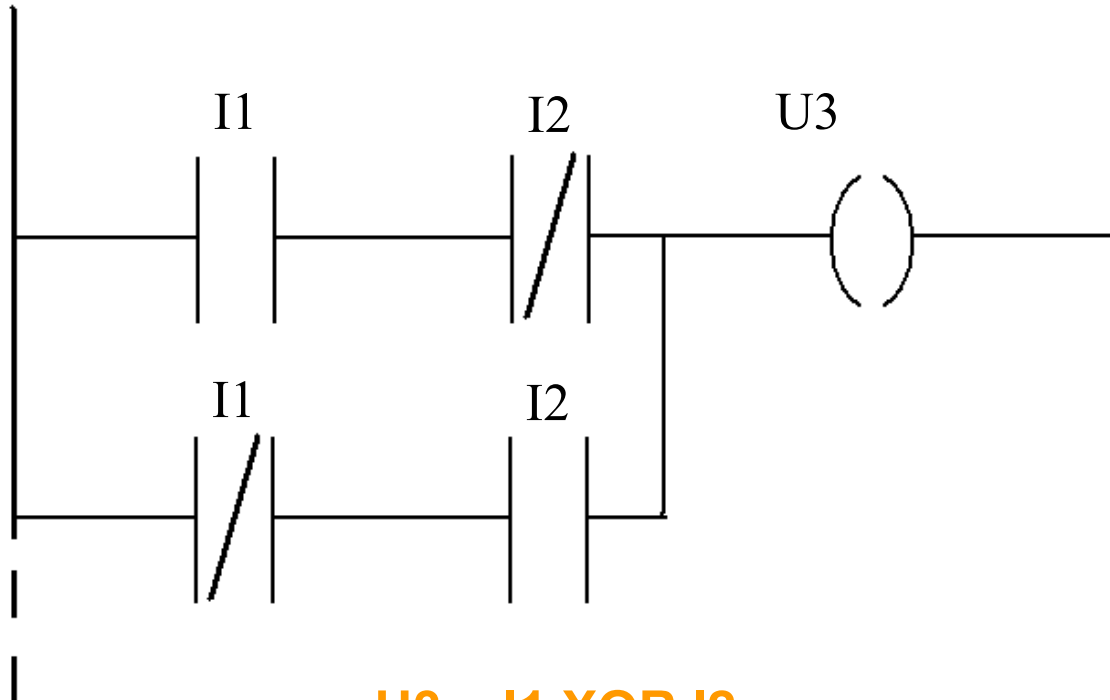
$$U3 = I1 \text{ OR } I2$$



# Esempi – Funzione logica XOR



<b>I1</b>	<b>I2</b>	<b>U3</b>
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	0

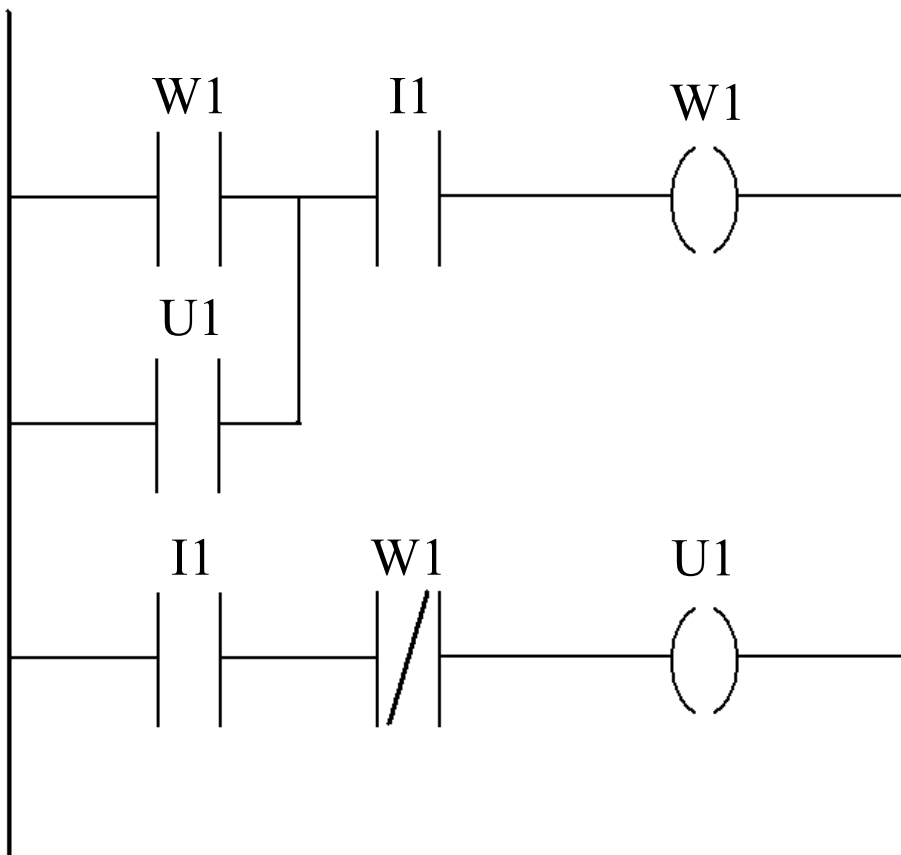


$$U3 = I1 \text{ XOR } I2 = [ I1 \text{ AND NOT}(I2) ] \text{ OR } [ \text{NOT}(I1) \text{ AND } I2 ]$$

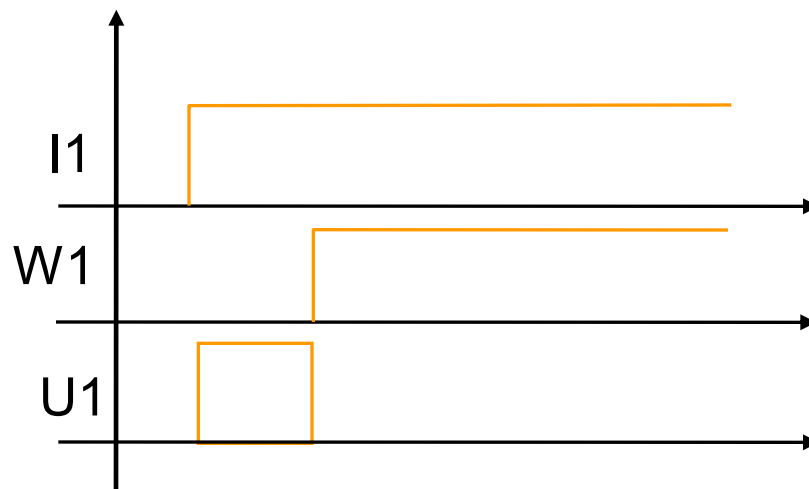


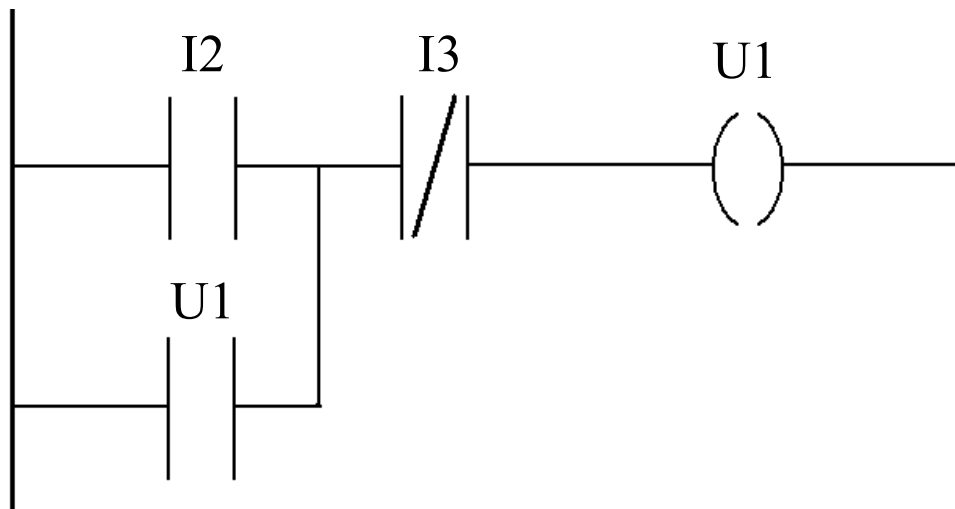
## ✓ Elementi Dinamici

- Le istruzioni di base del LD sono “logiche”:  
uscita = pura combinazione logica delle variabili associate ai contatti.
- Tuttavia, è possibile in LD associare ad un contatto anche una variabile di uscita.
- Tale possibilità, unita all’esecuzione sequenziale e ciclica di uno schema LD, rende possibile la creazione di elementi dinamici, o con memoria, e l’identificazione di variazioni di una variabile.
- **Gli esempi seguenti trascurano il tempo di ciclo.**

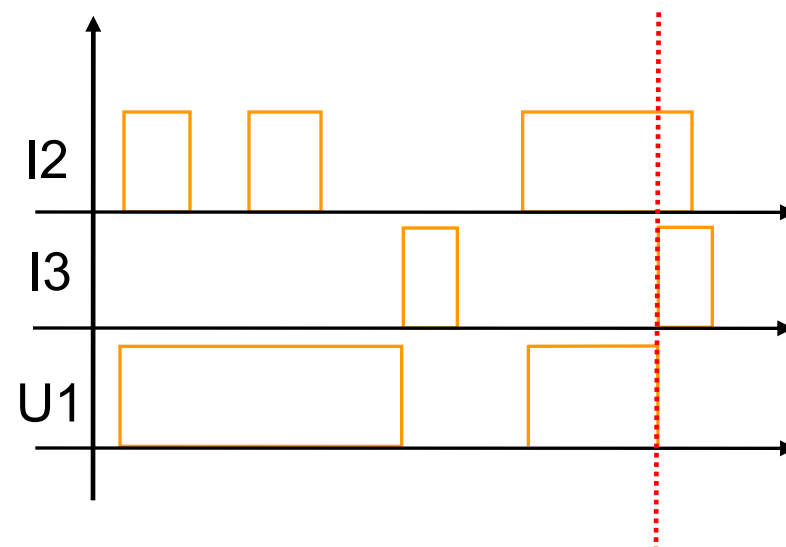


✓ **Monostabile**  
(genera un impulso di durata un tempo di ciclo dopo un fronte di salita su I1)

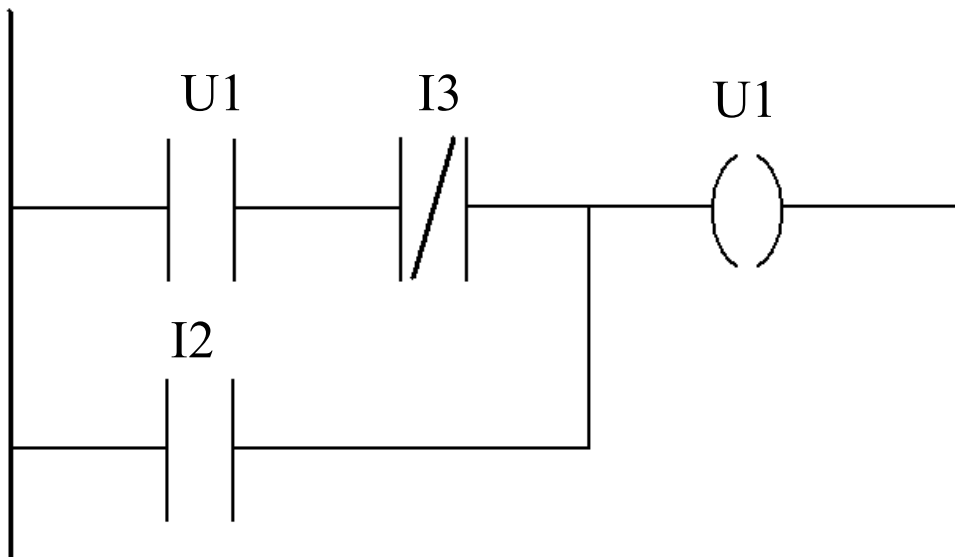




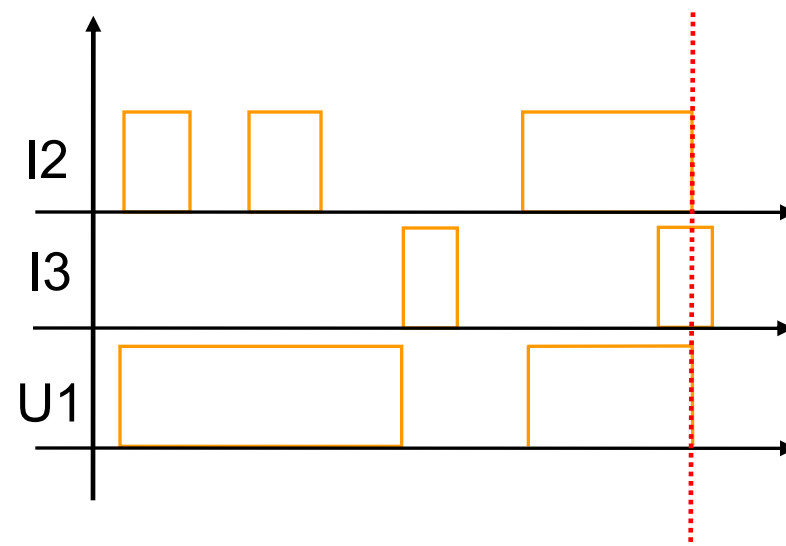
✓ *Flip-Flop a reset vincente*  
*I2 set*  
*I3 reset*

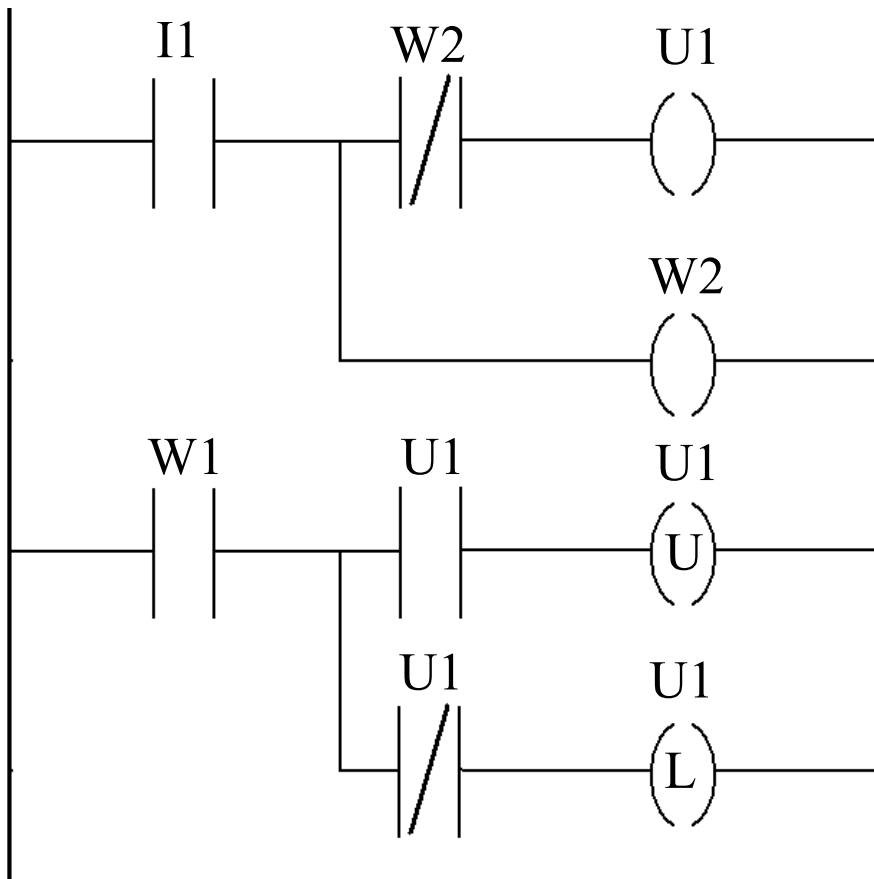




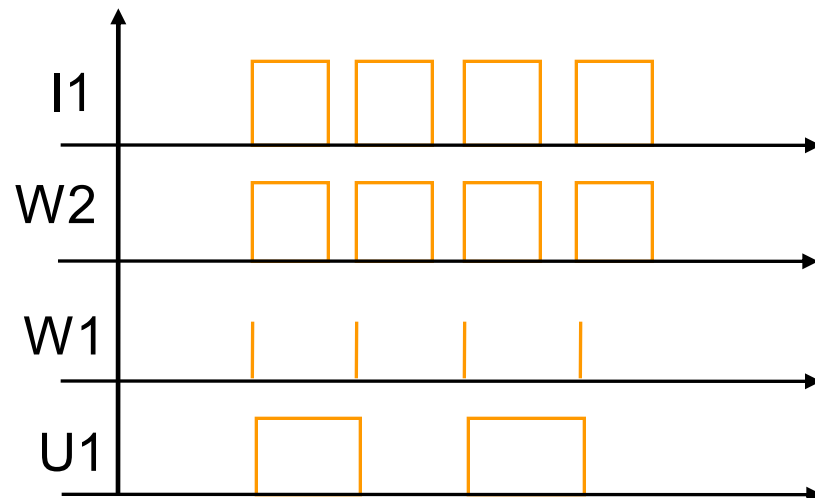


✓ *Flip-Flop a set vincente*  
*I2 set*  
*I3 reset*



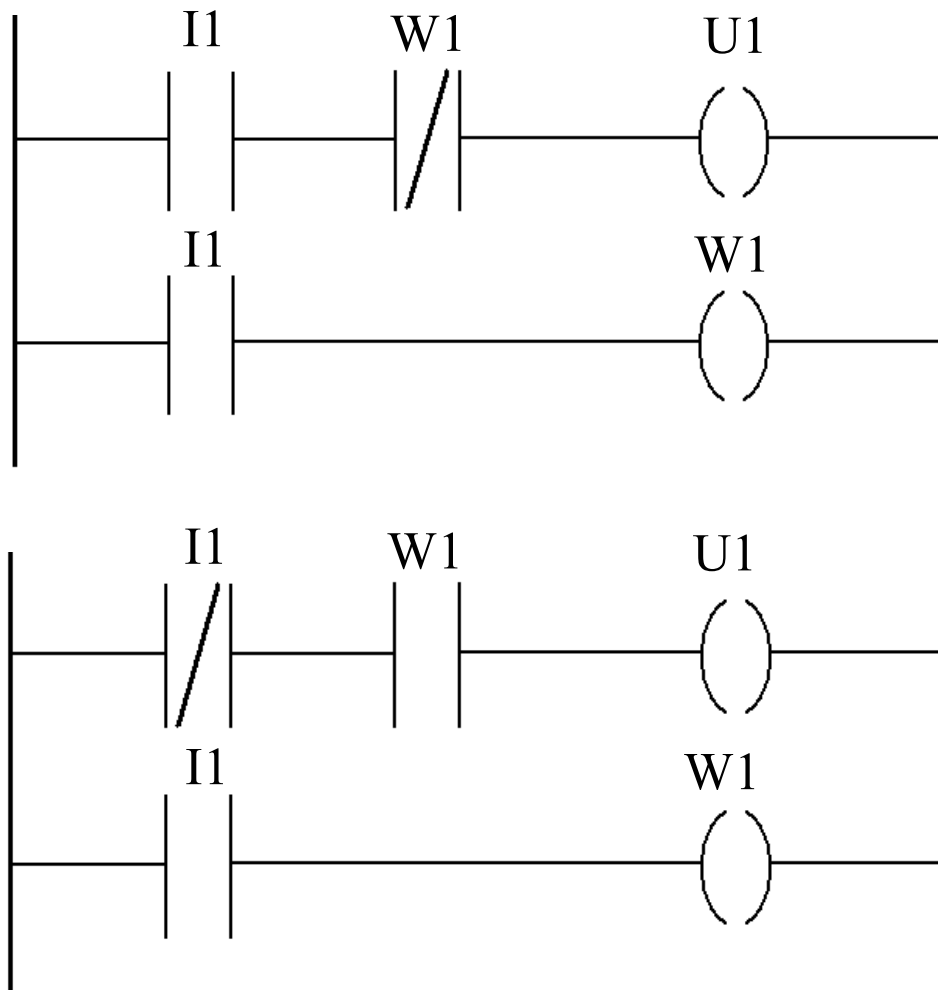


✓ *Flip-flop di tipo D*  
 (un impulso su I1 fa commutare l'uscita)

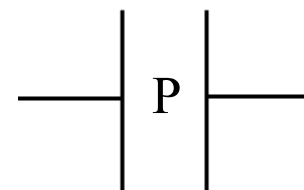




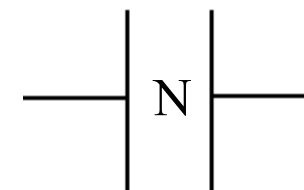
✓ Alcuni ambienti CAD di programmazione di PLC in LD prevedono la presenza di istruzioni avanzate per il riconoscimento dei fronti:



■ Positive edge



■ Negative edge





## ✓ **Temporizzatore** → **Tx**

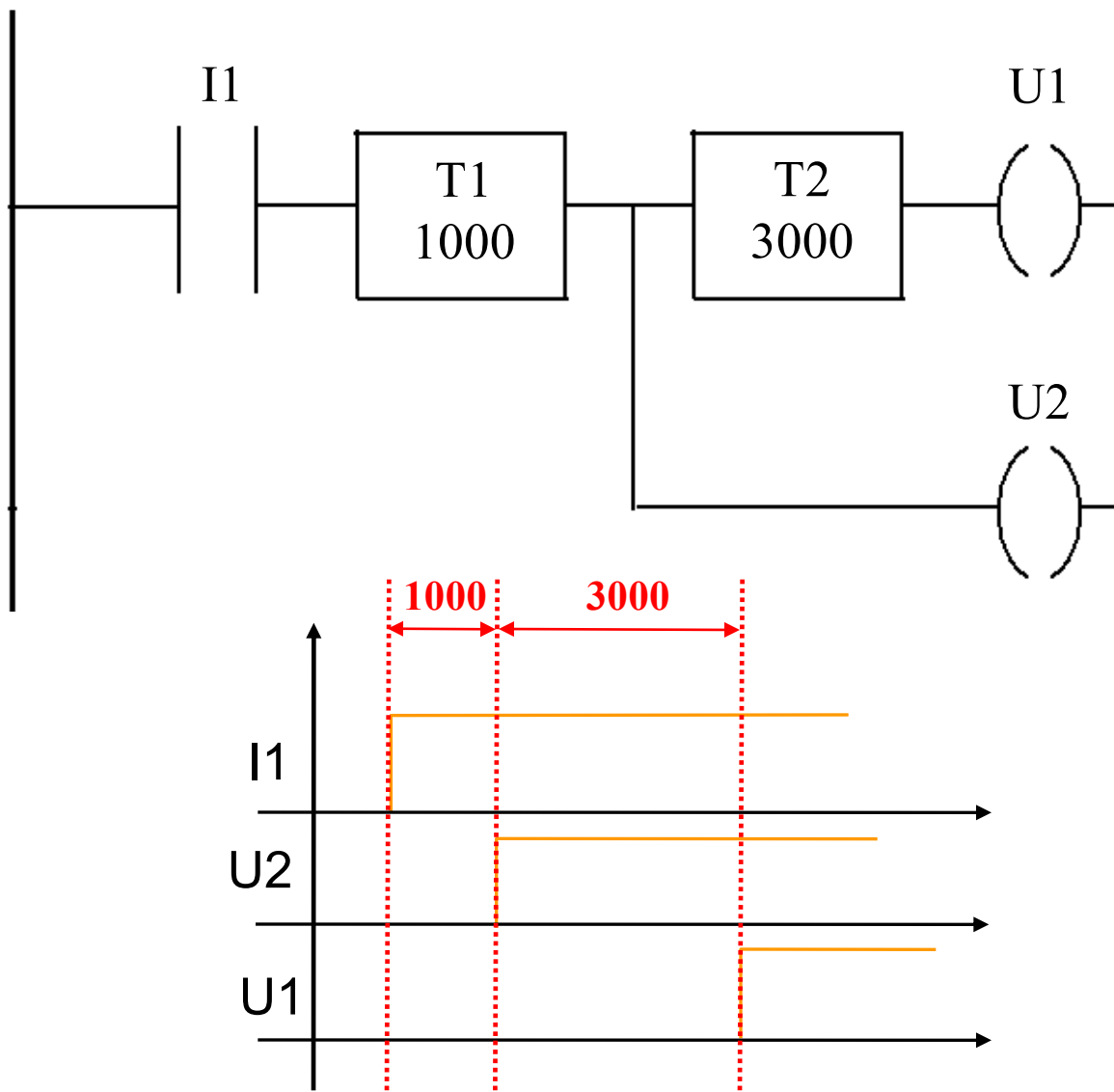
- Se il piolo che lo contiene consente il fluire della corrente, conta il trascorrere del tempo fino ad un valore preimpostato.
- Quando tale valore è raggiunto Tx diventa vero.
- In Tx.acc è possibile leggere il tempo trascorso.
- Se il piolo torna falso prima del completamento del tempo Tx si disattiva.

## ✓ **Temporizzatore a ritenuta** → **TxR**

- Continua a contare anche se il piolo si disattiva diventa falso.

## ✓ **Reset temporizzatore** → **RES**

- Ferma il temporizzatore e lo inizializza a 0.





# Ritardo di spegnimento



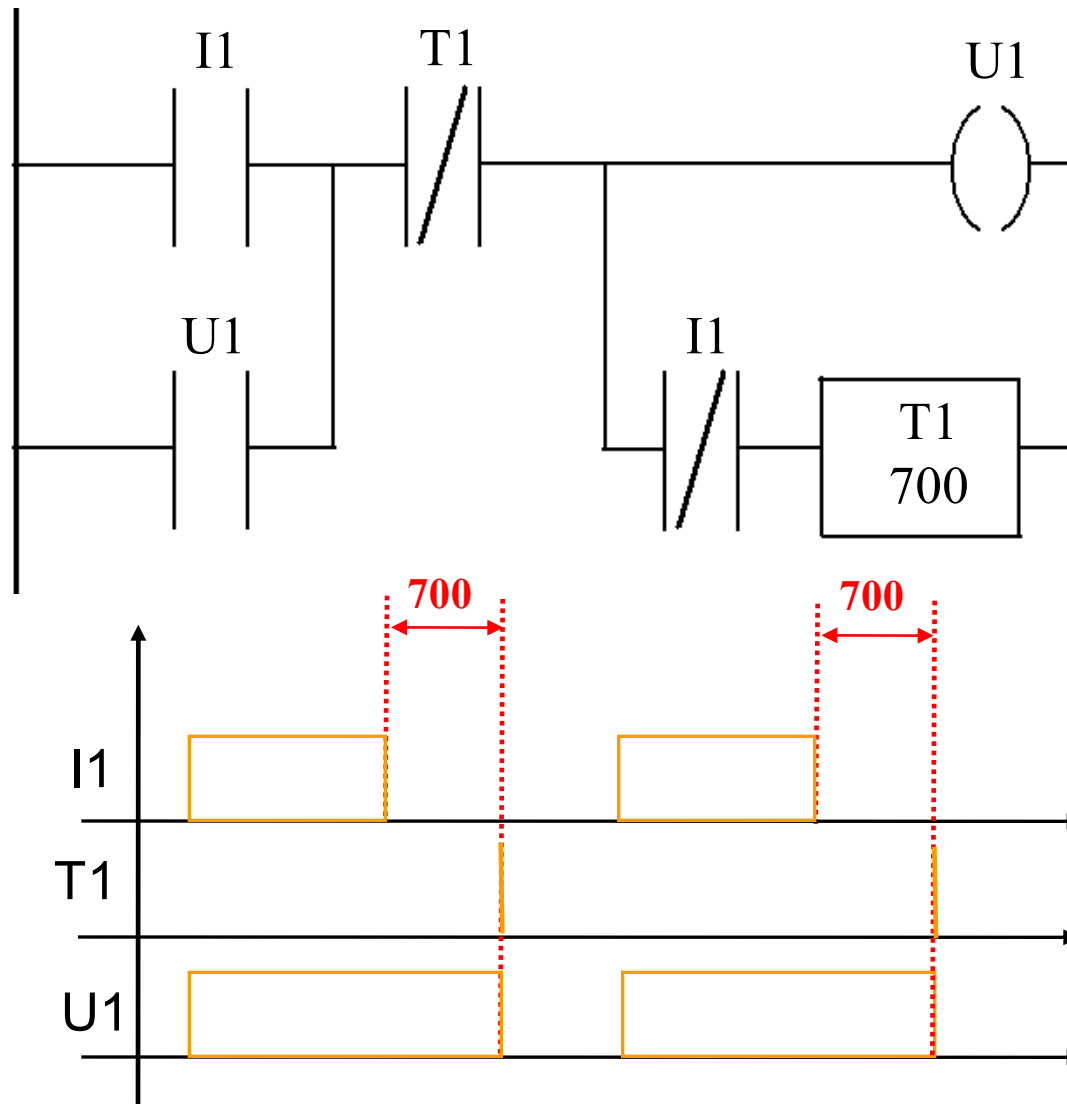
Introduzione

Elementi Base

Elementi Dinamici

**Temporizzazione**

Blocchi Funzione





# Oscillatore ad Onda Quadra



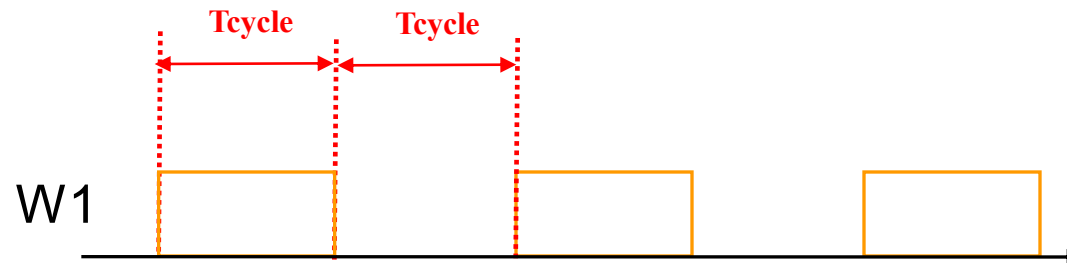
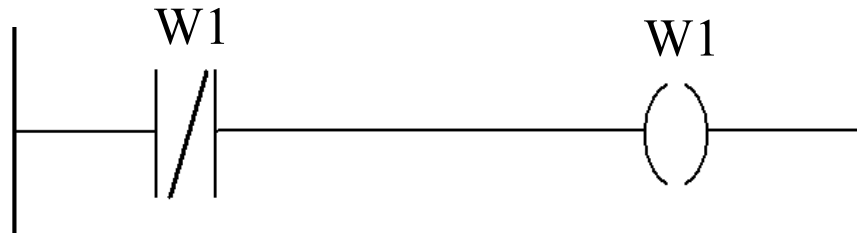
Introduzione

Elementi Base

Elementi Dinamici

**Temporizzazione**

Blocchi Funzione





# Oscillatore ad Onda Quadra



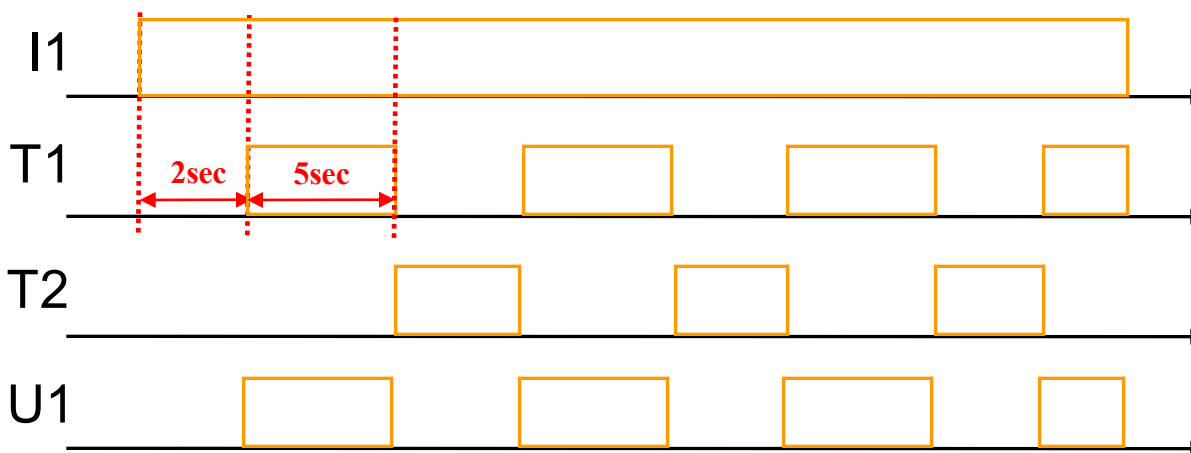
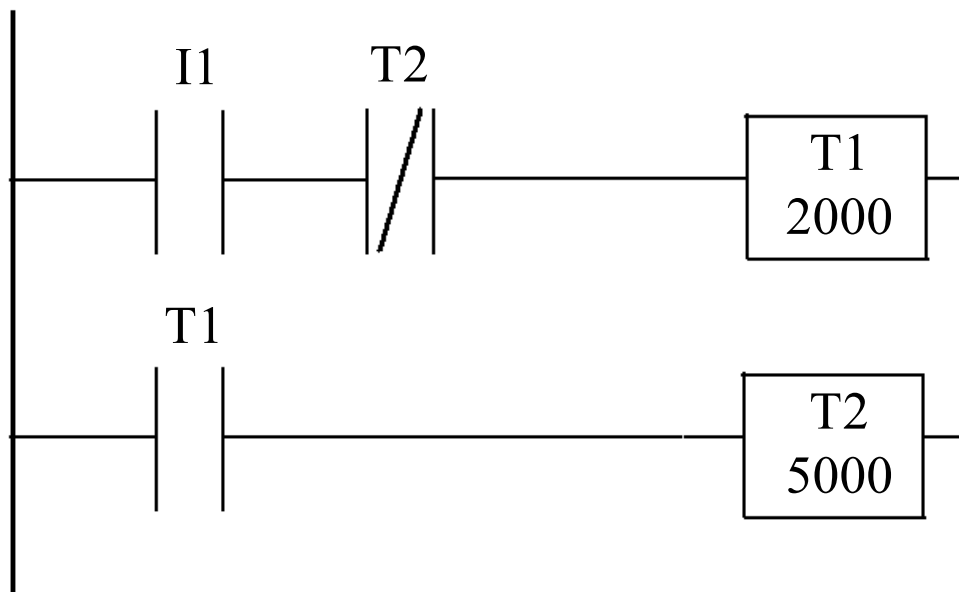
Introduzione

Elementi Base

Elementi Dinamici

**Temporizzazione**

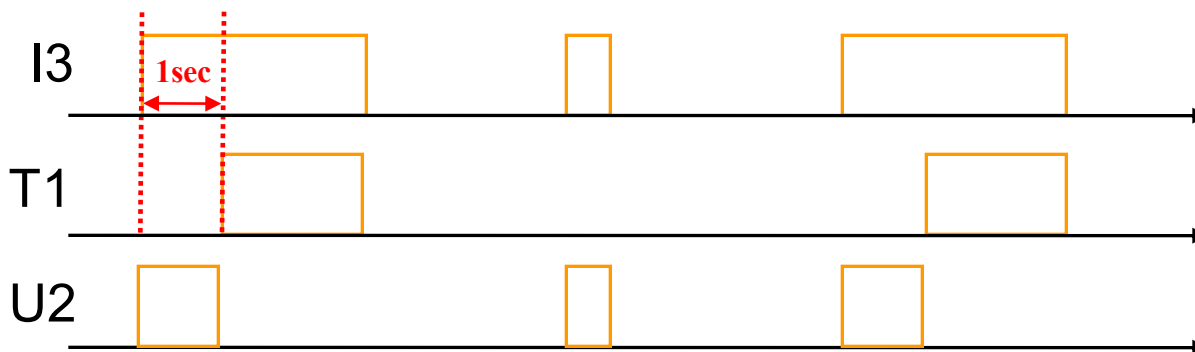
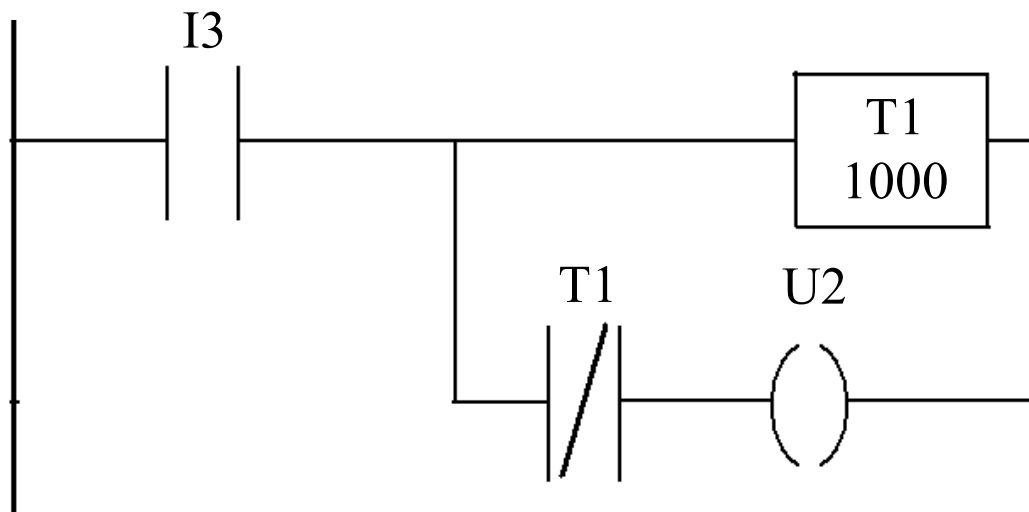
Blocchi Funzione







# Impulso all'Accensione





# Impulso allo Spegnimento



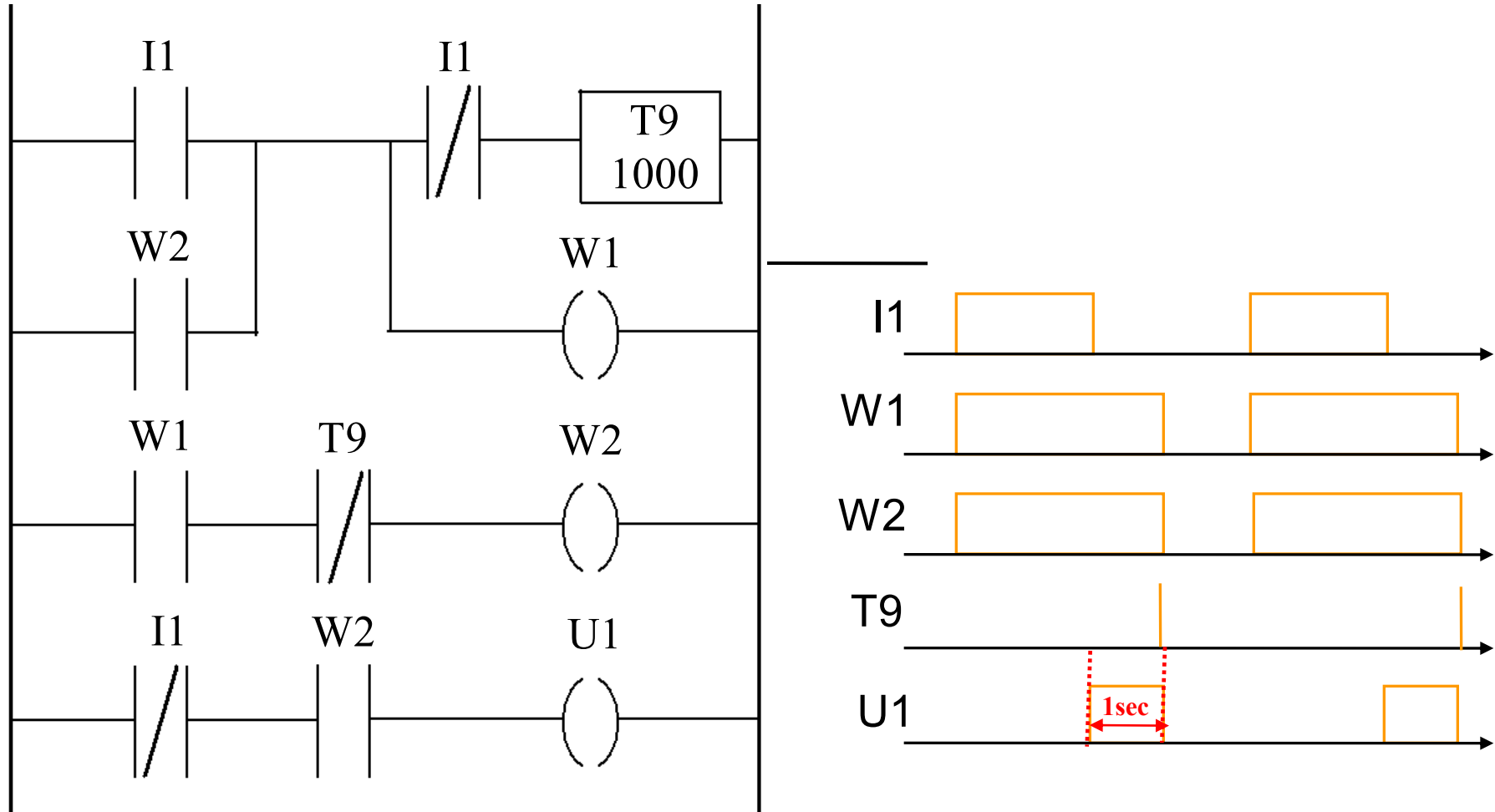
Introduzione

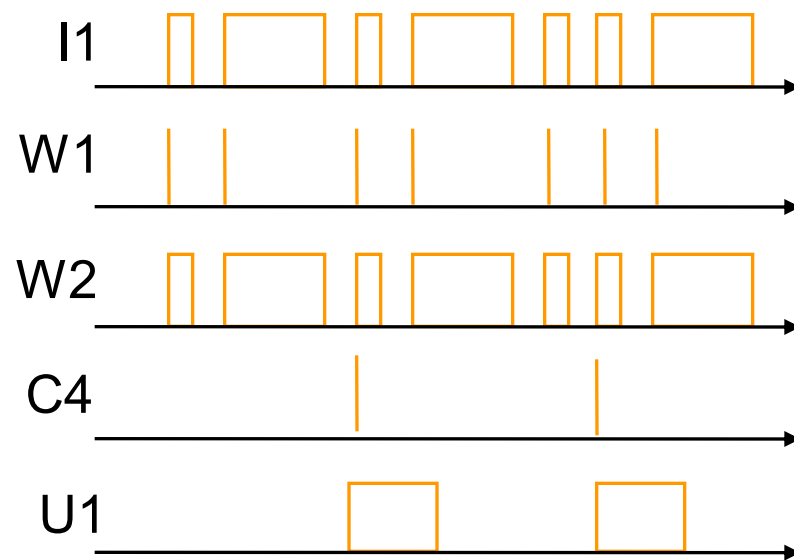
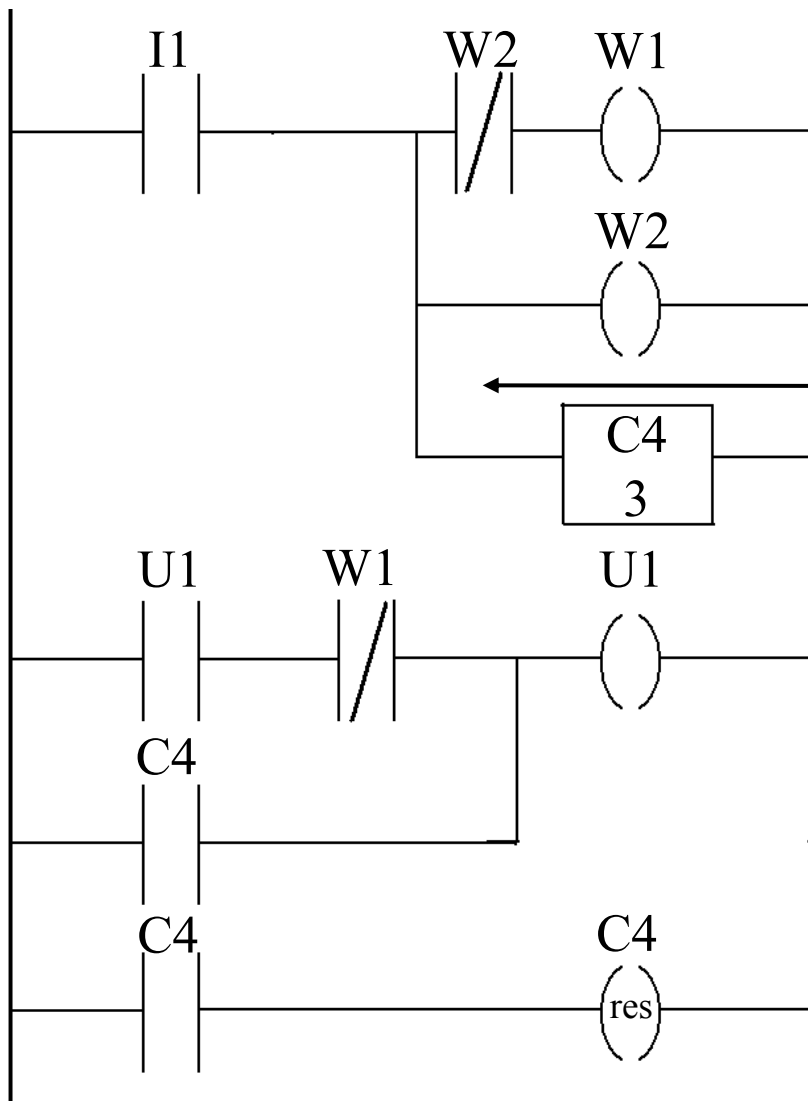
Elementi Base

Elementi Dinamici

Temporizzazione

Blocchi Funzione





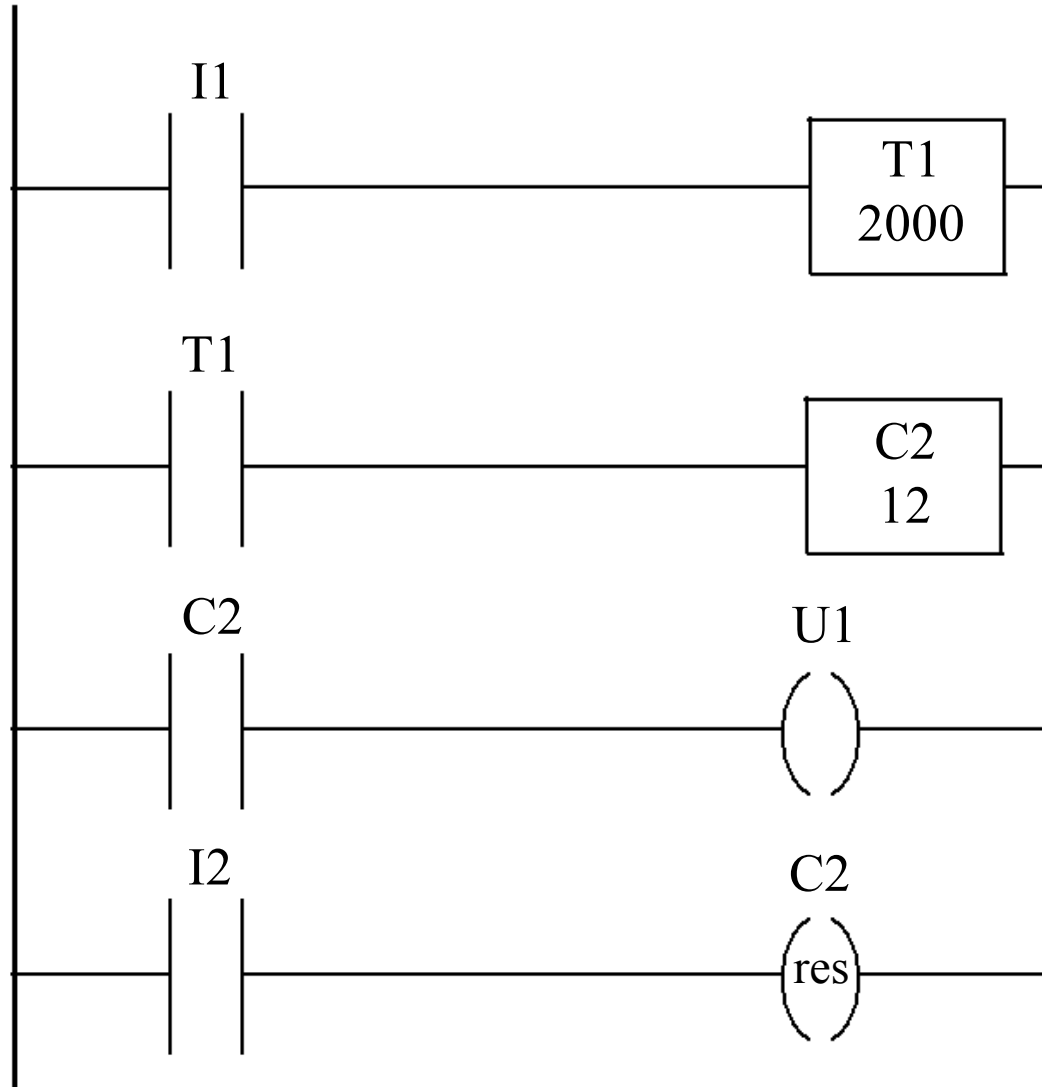


## ✓ Contatore ad incremento

- Se il piolo di attivazione subisce una transizione falso→vero, allora il contatore Cx si incrementa di un'unità
- Cx.acc contiene il valore attuale del contatore
- Cx diventa vero quando il contatore raggiunge il valore preimpostato

## ✓ Reset contatore

- Riporta a zero il contatore Cx → RES



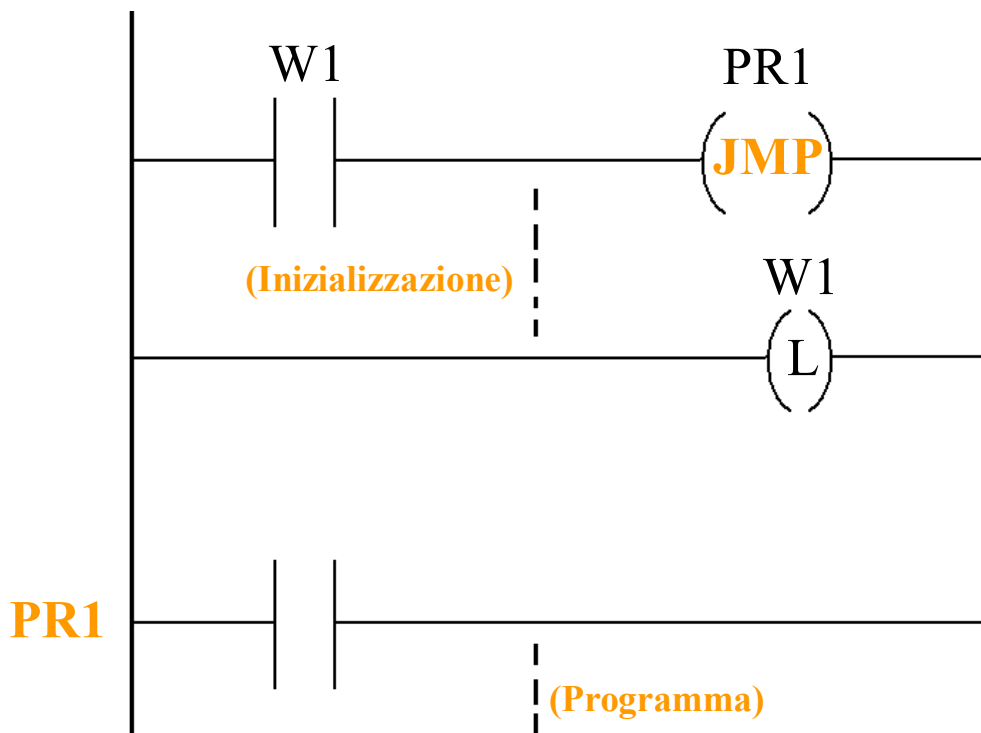


✓ Etichetta --|LBL|--

- Si usa per effettuare dei “salti” di programma

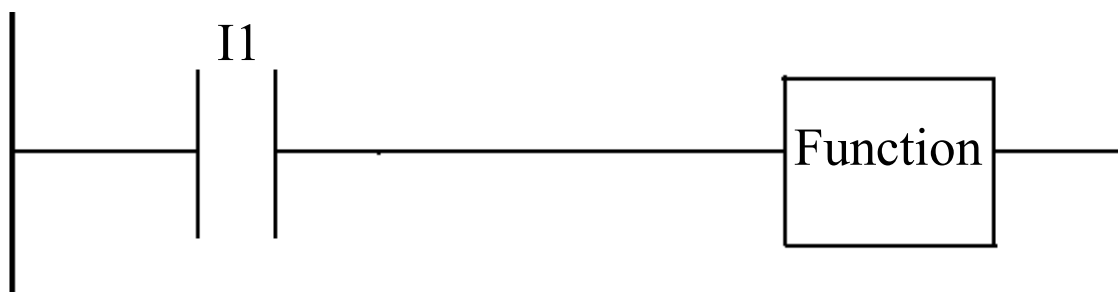
✓ Salto --(JMP)--

- Se il piolo è abilitato il programma passa al piolo con l’etichetta indicata





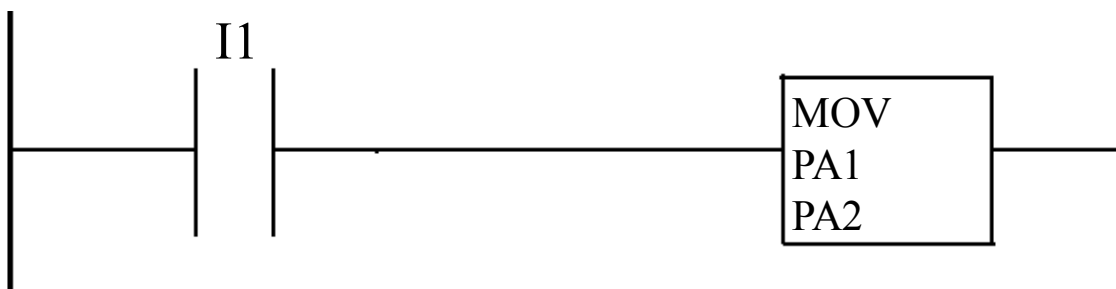
- ✓ **Il LD è di più di una pura rete elettrica.**
  - Funzioni avanzate e più espressive che si ispirano alle istruzioni di un comune linguaggio di programmazione di alto livello, come il C, il Pascal, ecc.
  - Le “istruzioni complesse” sono inglobate graficamente in LD in blocchi che vanno collegati con un piolo ed il loro uso è immediato





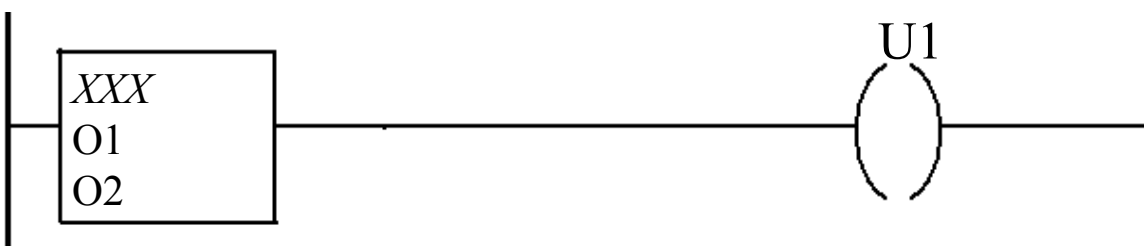
## ✓ Trasferimento di memoria

- Il contenuto di una word PA1 è trasferito in un'altra word PA2



## ✓ Operazioni Aritmetico/Logiche

- Le istruzioni di comparazione fanno parte delle condizioni di attivazione dei pioli (EQU, NEQ, GEQ, LEQ, GRT, LES)

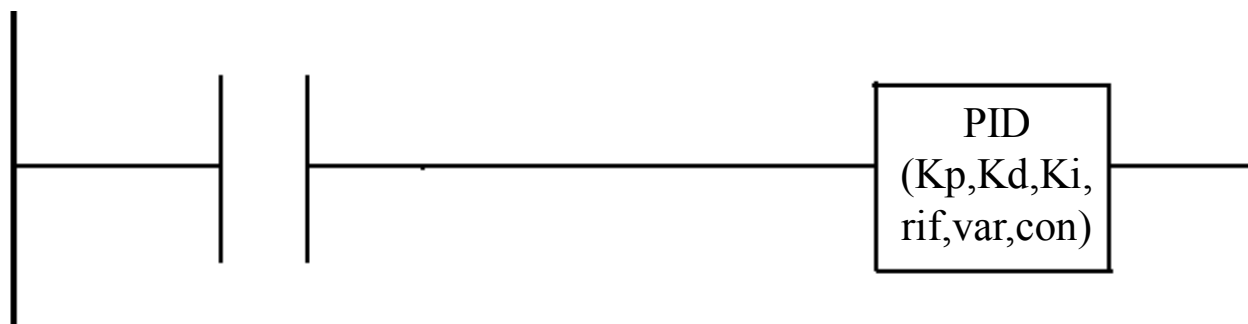






## ✓ **Regolatore Proporzionale Integrale Derivativo**

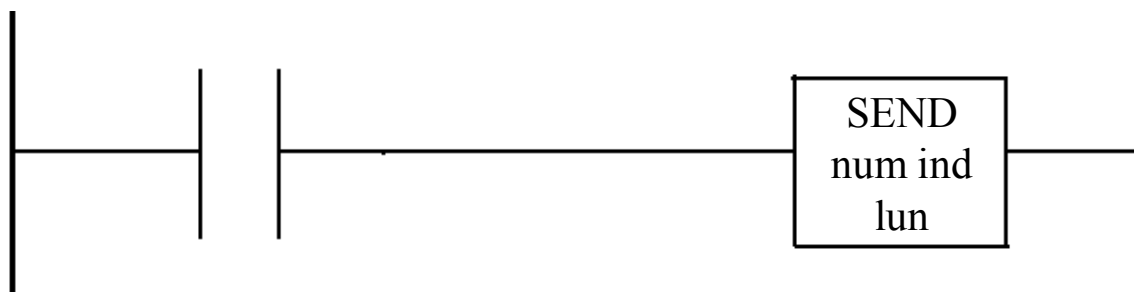
- $K_p$ : guadagno proporzionale
- $K_d$  : guadagno derivativo
- $K_i$ : guadagno integrale
- rif: word del riferimento
- var: variabile da controllare
- con: valore del controllo





## ✓ SEND

- Invia un blocco di word ad un altro PLC connesso in rete
  - num: identificativo del PLC
  - ind: indirizzo di partenza del blocco da spedire
  - lun: lunghezza del blocco



## ✓ GET

- Riceve un blocco di word da un altro PLC connesso in rete

